

1. จากรูป สปริง มวล M ยาว l ค่า stiffness เป็น s มีมวล m ผูกติดอยู่กับปลายสปริงและไถลไปกลับบนพื้นไม่มีความเสียดด้วยอัตราเร็ว v (พิจารณาให้เป็นค่าคงตัว)

กำหนดให้ (a) มวลของสปริงมีการกระจายสม่ำเสมอตลอดความยาวสปริง

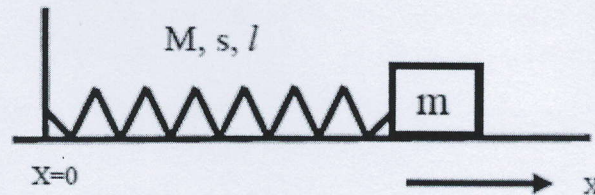
(b) ความเร็วของส่วนย่อยสปริงแปรตามความยาวของสปริงจากปลายที่ตรึงถึงตำแหน่งของส่วนย่อย

(c) ไม่มีแรงต้านใด ๆ มาเกี่ยวข้อง

(5) 1.1 จงหาพลังงานจลน์ในส่วนย่อยของสปริง (dK)

(5) 1.2 จงหาพลังงานจลน์ทั้งหมดของสปริง (K)

(5) 1.3 โดยอาศัย conservation of energy ให้หา effective mass M' (ค่ามวลตัวแทนของระบบซึ่งคิดผลของมวลสปริง M และมวลที่ผูกติดอยู่ m) และ ความถี่เชิงมุม (ω) ในการสั่น



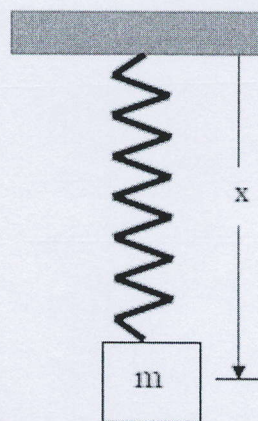
รูปข้อ 1

๗

3. อนุภาคมวล m ผูกติดที่ปลายข้างหนึ่งของสปริงที่มีค่า stiffness เป็น $4(mg/a)$ และ natural length เป็น a ถ้าอนุภาคนี้เคลื่อนที่ขึ้นลงในแนวตั้งภายใต้แรงโน้มถ่วงและแรงดึงจากสปริง กำหนดให้ x เป็นความยาวของสปริงที่เวลา t ดังรูป

(4) 3.1 จงเขียน equation of motion

(6) 3.2 จงหา particular solution ของ forced oscillation เมื่อ $x(0) = \frac{5a}{2}$ และ $\dot{x}(0) = 2(ag)^{\frac{1}{2}}$



รูปข้อ 3

6. Phase velocity v_p ของคลื่นผิวน้ำที่มีแรงตึงผิว T และความหนาแน่น ρ เขียนได้เป็น

$$v_p = \sqrt{\left(\frac{g\lambda}{2\pi} + \frac{2\pi T}{\lambda\rho}\right)}$$

เมื่อ g คือ ความเร่งเนื่องจากความโน้มถ่วงของโลก และ λ คือความยาวคลื่น

- (7) 6.1 จงหาความยาวคลื่นสั้นที่สุด ($\lambda_{\min}$) ที่ทำให้เกิดค่า v_p น้อยที่สุด ($v_{p \min}$) ในเทอมของตัวแปรที่ให้มา

- (5) 6.2 จงเขียน dispersion relation $\omega(k)$

- (4) 6.3 จงหา group velocity v_g

- (4) 6.4 โดยอาศัย $\lambda_{\min}$ ใน 6.1 จงหา $v_{g \min}$

1. 1.1 จาก $dk = \frac{1}{2} dm v^2$

เนื่องจาก สปริง มีมวลกระจายอย่างสม่ำเสมอ ดังนั้น ถ้า ส่วนย่อยของสปริง ที่สนใจ ยาว dx มวลส่วนนี้ จะมีค่า $\frac{M}{l} dx$

เนื่องจาก ความเร็วส่วนย่อยของสปริง แปรตาม ความยาวของสปริง วัดจาก ตำแหน่ง ที่ปลายตรึง กับตำแหน่ง ส่วนย่อยที่สนใจ $\therefore$ ความเร็วส่วนย่อย ที่ความยาว x เขียนได้เป็น $\frac{v}{l} x$

$$\therefore dk = \frac{1}{2} dm v^2 = \frac{1}{2} \left(\frac{M}{l} dx \right) \left(\frac{v}{l} x \right)^2$$

$$dk = \frac{M}{2l^3} v^2 x^2 dx \quad \#$$

1.2 พลังงานจลน์ ทั้งหมด ของสปริง

$$K = \int dk = \int_0^l \frac{M}{2l^3} v^2 x^2 dx$$

$$\therefore K = \frac{1}{6} M v^2 \quad \#$$

1.3 จาก conservation of energy

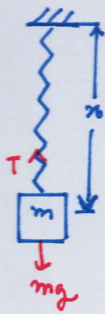
$$\underbrace{\frac{1}{2} m v^2}_{\text{พลังงานจลน์ของมวล } m} + \underbrace{\frac{1}{6} M v^2}_{\text{พลังงานจลน์ของสปริง}} + \underbrace{\frac{1}{2} k x^2}_{\text{พลังงานศักย์ยืดหยุ่น}} = E = \text{constant}$$

$$\frac{1}{2} \left(\frac{1}{3} M + m \right) v^2 + \frac{1}{2} k x^2 = E$$

$$\therefore \text{effective mass } M' = m + \frac{M}{3}$$

$$\text{และ } \omega = \sqrt{\frac{S}{m + M/3}} \quad \#$$

3. 3.1 equation of motion



จาก $\Sigma F = m\ddot{x}$

กำหนดให้ทิศขึ้นเป็นบวก ดังนั้น

$$mg - T = m\ddot{x} \quad \text{--- (1)}$$

ในที่นี้ T คือ restoring force เขียนได้เป็น

$$T = (x - a) = \frac{4mg}{a}(x - a) \quad \text{--- (2)}$$

คือเมื่อ
at equilibrium

แทน (2) ใน (1) ได้ $mg - \frac{4mg}{a}(x - a) = m\ddot{x}$

$$\therefore m\ddot{x} + \frac{4mg}{a}x = 5mg$$

$$\text{หรือ} \quad \ddot{x} + \frac{4g}{a}x = 5g \quad \text{--- (3)}$$

3.2

Solve สมการ (3) เพื่อ general solution ซึ่งทำได้เป็น

$$x(t) = A \cos \omega t + B \sin \omega t + \frac{5a}{4} \quad \text{เมื่อ} \quad \omega^2 = \frac{4g}{a}$$

จาก initial condition $x(0) = \frac{5a}{4}$ และ $\dot{x}(0) = 2(ag)^{\frac{1}{2}}$

$$\therefore x(t=0) = \frac{5a}{4} = A + \frac{5a}{4}$$

$$A = \frac{5a}{4}$$

$$\text{และ} \quad \dot{x}(t) = -\omega A \sin \omega t + \omega B \cos \omega t$$

$$\therefore \dot{x}(0) = 2\sqrt{ag} = \omega B$$

$$\therefore B = a$$

$\therefore$ particular solution คือ

$$x(t) = \frac{5a}{4} \cos \omega t + a \sin \omega t + \frac{5a}{4} \quad \#$$

6.1

จาก $v_p = \left\{ \frac{g\lambda}{2\pi} + \frac{2\pi T}{\lambda \rho} \right\}^{\frac{1}{2}}$

จัดรูปสมการในรูปได้เป็น

$$\frac{g}{2\pi} \lambda^2 - v_p^2 \lambda + \frac{2\pi T}{\rho} = 0$$

สมการอยู่ในรูป quadratic ของ λ เราสามารถแก้ได้เป็น

$$\lambda = \left[v_p^2 \pm \sqrt{v_p^4 - \frac{4gT}{\rho}} \right] \times \frac{\pi}{g} \quad - (1)$$

เนื่องจาก λ ต้องเป็นจำนวนจริง ดังนั้น เทอมที่ อยู่ในวงเล็บ ต้อง ≥ 0

กล่าวคือ $v_p^4 - \frac{4gT}{\rho} \geq 0$

ดังนั้น ค่าที่น้อยที่สุดของ v_p คือ $v_{p \min} = \left(\frac{4gT}{\rho} \right)^{\frac{1}{4}} \quad - (2)$

เมื่อ (2) ใน (1) ทำให้ได้ $\lambda_{\min}$

$$\therefore \lambda_{\min} = \left[v_{p \min}^2 \right] \frac{\pi}{g} = \left(\frac{4gT}{\rho} \right)^{\frac{1}{2}} \frac{\pi}{g} = 2\pi \left(\frac{T}{\rho g} \right)^{\frac{1}{2}} \quad \#$$

6.2

เนื่องจาก

$$v_p = \frac{\omega}{k} = \sqrt{\frac{g\lambda}{2\pi} + \frac{2\pi T}{\lambda \rho}}$$

$$\therefore k = \frac{2\pi}{\lambda}$$

$$\therefore \frac{\omega}{k} = \sqrt{\frac{g}{k} + \frac{kT}{\rho}}$$

คือ $\omega(k) = \sqrt{gk + \frac{k^3 T}{\rho}} \quad ; \text{ dispersion relation } \#$

6.3

เนื่องจาก group velocity $v_g = \frac{d\omega}{dk}$

$$\therefore v_g = \frac{d\omega}{dk} = \frac{g + 3\frac{k^2 T}{\rho}}{2\sqrt{gk + \frac{k^3 T}{\rho}}}$$

$$\therefore k = \frac{2\pi}{\lambda}$$

$$\therefore v_g = \frac{g + 12\pi^2 T / \rho \lambda^2}{2\sqrt{(2\pi g / \lambda) + 8\pi^3 T / \rho \lambda^3}}$$

6.4

$\lambda_{\min}$ จาก 6.1 คือ $2\pi \left(\frac{T}{\rho g} \right)^{\frac{1}{2}}$ แทนค่านี้ลงใน v_g ของ 6.3 จะได้

$$v_{g \min} = \frac{2g}{\sqrt{2g\sqrt{\frac{\rho g}{T}}}} = \sqrt{2} \left(\frac{gT}{\rho} \right)^{\frac{1}{4}} \quad \#$$

ข้อสอบ midterm ปี 2558

1. 1.1 เชือกยาวเส้นหนึ่งมีมวลต่อความยาว 0.2 kg/m ถูกตึงด้วยแรงขนาดสม่ำเสมอ 500 N ตลอดทั้งเส้น จงหาอัตราเร็วของคลื่นตามขวางบนเชือกเส้นนี้และกำลังเฉลี่ยที่ต้องใช้เพื่อทำให้เชือกมี amplitude ในการสั่น 10 mm และความยาวคลื่น 0.5 m (2 คะแนน)
- 1.2 ถ้าเชือกเส้นนี้เชื่อมต่อกับเชือกอีกเส้นหนึ่งที่มีมวลต่อหนึ่งหน่วยความยาว 0.8 kg/m โดยกำหนดให้แรงตึงเชือกยังคงสม่ำเสมอตลอดเส้นเชือกทั้งสอง จงหา reflected intensity, transmitted intensity และถ้าต้องการ impedance matching ต้องเลือกเชือกที่แทรกตรงกลางให้มี impedance เป็นเท่าใดเพื่อให้ transmission ของ intensity เป็น 100% (3 คะแนน)

2. 2.1 จงแสดงให้เห็นว่า Group velocity v_g ของคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าที่เคลื่อนที่ในตัวกลางที่มีสมบัติ dispersion และดัชนีหักเห n เขียนได้เป็น

$$v_g = \frac{c}{n + \omega \frac{dn}{d\omega}}$$

เมื่อ c คือ อัตราเร็วของแสงในสุญญากาศ และ ω คือ ความถี่เชิงมุมของคลื่น (3 คะแนน)

- 2.2 เมื่อนำข้อมูลนี้ไปศึกษาการเคลื่อนที่ของ pulse คลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าจาก pulsar (pulsar คือ ดาวนิวตรอนที่หมุนรอบตัวเองด้วยความเร็วสูงมาก และแผ่คลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าในลักษณะที่เป็น pulse ออกมา) ที่เดินทางมาถึงโลกในแนวเส้นตรง โดยผ่านตัวกลางระหว่างดวงดาว (interstellar medium) ที่มีค่าดัชนีหักเห

$$n^2 = 1 - \frac{Ne^2}{\epsilon_0 m \omega^2}$$

เมื่อ e คือ ประจุของอิเล็กตรอน $= 1.6 \times 10^{-19} \text{ C}$

m คือ มวลของอิเล็กตรอน $= 9.1 \times 10^{-31} \text{ kg}$

N คือ electron density ใน interstellar medium $= 3 \times 10^4 \text{ m}^{-3}$

และ $\epsilon_0 = 8.85 \times 10^{-12} \text{ F/m}$

จงหาระยะทางระหว่างโลกกับ pulsar เมื่อกำหนดให้สัญญาณคลื่นความถี่ 400 MHz และ 1400 MHz มาถึงโลกด้วยช่วงเวลาที่ต่างกัน 700 ms (7 คะแนน)

$$1.1 \quad v = \sqrt{\frac{F}{\mu}} = \sqrt{\frac{500}{0.2}} = 50 \text{ m/s}$$

กำลังเฉลี่ย (อัตราการส่งผ่านพลังงาน) = energy $\times$ velocity
 $= \frac{1}{2} \rho \omega^2 A^2 c$

แทนค่าต่างๆลงไปจะได้

กำลังเฉลี่ย = 197 W #

1.2 โดยอาศัย ดาตาสัมพันธ์ reflected intensity = $\left(\frac{z_1 - z_2}{z_1 + z_2} \right)^2$

และ transmitted intensity = $\frac{4z_1 z_2}{(z_1 + z_2)^2}$

$$z_1 = \rho_1 c_1 = (0.2)(50) = 10 \frac{\text{kg}}{\text{s}}$$

$$z_2 = \rho_2 c_2 = (0.8)(25) = 20 \frac{\text{kg}}{\text{s}}$$

$$\therefore \text{reflected intensity} = \left(\frac{10 - 20}{10 + 20} \right)^2 = 0.11$$

$$\text{transmitted intensity} = \frac{(4)(10)(20)}{(10 + 20)^2} = 0.88$$

ในกรณีนี้คือ impedance matching ถ้า impedance ของสื่อทั้งสองตรงกัน ความยาวคลื่น

$$z' = \sqrt{z_1 z_2} = 14.1 \frac{\text{kg}}{\text{s}} \quad \text{และจะตรงกันยาวเป็น } \frac{\lambda'}{4} \quad \text{เมื่อ } \lambda' \text{ คือ}$$

ความยาวคลื่นของสื่อที่นำเข้ามาแทน

#

ข้อสอบ midterm ปี 58

2.1

จาก $v_g = \frac{d\omega}{dk}$

เริ่มพิจารณาจาก phase velocity $v = \frac{\omega}{k} = \frac{c}{n}$

$\therefore \frac{k}{\omega} = \frac{n}{c} \rightarrow k = \frac{\omega n}{c}$

$\therefore \frac{dk}{d\omega} = \frac{\omega}{c} \frac{dn}{d\omega} + \frac{n}{c}$

$\therefore v_g = \frac{d\omega}{dk} = \frac{c}{n + \omega \frac{dn}{d\omega}}$ #

2.2

เมื่อจาก

$n^2 = 1 - \frac{Ne^2}{\epsilon_0 m \omega^2}$

สามารถประมาณได้โดยใช้ Binomial expansion

$(1 \pm x)^{\frac{1}{2}} = 1 \pm \frac{1}{2}x$ เมื่อ $x \ll 1$

ซึ่งสอดคล้องกับ $\frac{Ne^2}{\epsilon_0 m \omega^2} \ll 1$

$\therefore n = 1 - \frac{1}{2} \frac{Ne^2}{\epsilon_0 m \omega^2}$

$\omega \frac{dn}{d\omega} = \frac{\omega Ne^2}{\epsilon_0 m \omega^3} = -\frac{Ne^2}{\epsilon_0 m \omega^2}$

เมื่อจาก

$v_{g1} = \frac{c}{N_1}$

เมื่อ

$N_1 = n_1 + \omega \frac{dn_1}{d\omega}$

= group refractive index

$\therefore v_{g1} = \frac{c}{N_1} = \frac{s_1}{t_1}$

และ $v_{g2} = \frac{c}{N_2} = \frac{s_2}{t_2}$

$\therefore t_2 - t_1 = \frac{s_2 N_2}{c} - \frac{s_1 N_1}{c}$

ระยะทางที่สัญญาณเดินทาง
400 MHz และ 1400 MHz
เดินทาง ซึ่งก็คือระยะทาง
ที่รับไว้กับ pulser นั้นเอง

$\Leftarrow$

$\therefore s_1 = s_2 = s$

$\therefore \Delta t = \frac{s}{c} (N_2 - N_1)$

แทนค่า $N_1 = \left(1 - \frac{1}{2} \frac{Ne^2}{\epsilon_0 m \omega_1^2}\right) + \frac{Ne^2}{\epsilon_0 m \omega_1^2} = 1 + \frac{Ne^2}{2\epsilon_0 m \omega_1^2}$

ในทำนองเดียวกันกับ $N_2 = 1 + \frac{Ne^2}{2\epsilon_0 m \omega_2^2}$

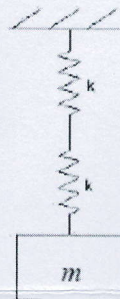
$\therefore \Delta t = \frac{s}{c} \left(1 + \frac{Ne^2}{2\epsilon_0 m \omega_2^2} - 1 - \frac{Ne^2}{2\epsilon_0 m \omega_1^2}\right)$

แทนค่าต่างๆ ลงไป จะได้

$s = 3.04 \times 10^{19} \text{ m}$ #

ข้อสอบ midterm ปี 2559

1. กำหนดความหนาแน่นของของเหลวชนิดหนึ่งเพิ่มตามความลึกอย่างเชิงเส้น ถ้าความหนาแน่นที่ผิวเป็น ρ_0 และที่ระดับความลึกเป็น D มีความหนาแน่นเป็น $2\rho_0$
จงตอบคำถามต่อไปนี้
 - 1.1 (3 คะแนน) จงเขียนสมการแสดงความสัมพันธ์ระหว่าง ความหนาแน่นของของเหลวกับความลึกตามเงื่อนไขที่โจทย์ให้มา
 - 1.2 (3 คะแนน) เมื่อปล่อยลูกทรงกลมความหนาแน่น $2\rho_0$ ที่ระดับความลึก $D/2$ หากไม่พิจารณาแรงเสียดทาน จงเขียนสมการการเคลื่อนที่ของลูกทรงกลม
 - 1.3 (4 คะแนน) จงหา general solution ของลูกทรงกลม คาบ แอมพลิจูด และอธิบายลักษณะการเคลื่อนที่ของลูกทรงกลมว่าเป็นแบบใด
2. กำหนดแอมพลิจูดของการสั่นในแนวดิ่งสำหรับระบบสปริงดังรูปมีค่าลดลงเหลือ 20% ของค่าเริ่มต้นเมื่อการสั่นผ่านไป 5 รอบ ถ้าให้ $k = 80 \text{ Nm}^{-1}$ และมวล $m = 2.5 \text{ kg}$ จงตอบคำถามต่อไปนี้



- 2.1 (2 คะแนน) โดยทั่วไป solution สำหรับ damped simple harmonic motion เขียนได้เป็น

$$x = e^{-rt/2m} (C_1 e^{i\omega t} + C_2 e^{-i\omega t})$$

จงแสดงให้เห็นว่า solution ดังกล่าว เขียนได้เป็น $x = Ae^{-rt/2m} \sin(\omega t + \phi)$

เมื่อ A และ ϕ เป็นค่าคงตัว

- 2.2 (4 คะแนน) จงหา logarithmic decrement สำหรับ damped simple harmonic motion นี้

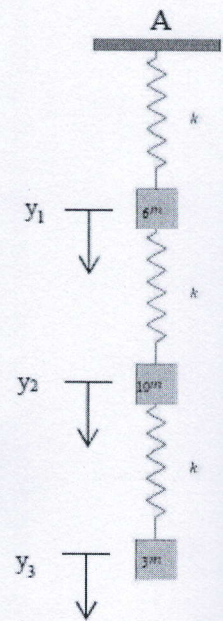
- 2.3 (4 คะแนน) จงหาค่า damping coefficient r สำหรับ damped simple harmonic motion นี้

4. สปริงเบาสามเส้นเหมือนกันทุกประการมีมวลขนาด $6m$ $10m$ และ $3m$ ผูกติดอยู่ตามลำดับตามรูป เมื่อทำให้เกิดการสั่น มวลทั้งสามเคลื่อนที่ขึ้นลงในแนวตั้งที่ผ่านจุด A (โดยปลายจุด A ตรึงแน่น) กำหนดให้ k คือค่าคงตัวของสปริงทั้งสาม จงตอบคำถามต่อไปนี้

4.1 (3 คะแนน) จงเขียนสมการการเคลื่อนที่ของมวลทั้งสาม

4.2 (2 คะแนน) จงเขียนความถี่ของ free oscillation ω_0

4.3 (9 คะแนน) จงหาความถี่ของ normal mode vibration ทั้งหมดที่เกิดขึ้นโดยให้ตอบในเทอมของ ω_0



7. กำหนด phase velocity ของ gravity wave ในของเหลวที่ความลึก h เขียนได้เป็น

$$v^2 = \frac{g}{k} \tanh kh$$

เมื่อ g คือ gravitational acceleration

k คือ wave number เขียนได้เป็น $2\pi/\lambda$

และ λ คือ ความยาวคลื่น

จงตอบคำถามต่อไปนี้

7.1 (2 คะแนน) จงเขียนสมการ dispersion relation $\omega(k)$ ของ gravity wave

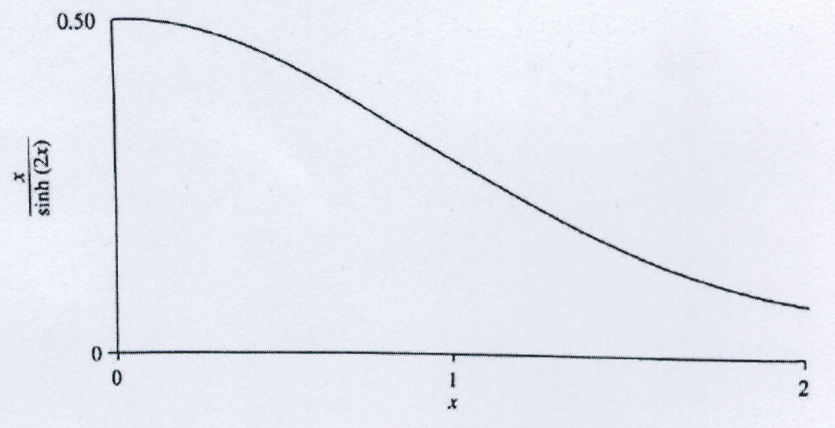
7.2 (3 คะแนน) จงวาดกราฟคร่าว ๆ ของ dispersion relation ของ gravity wave ที่ได้ในข้อ 7.1

7.3 (3 คะแนน) จงหา v_g/v เมื่อ v_g คือ group velocity ของ gravity wave

กำหนดให้
$$\frac{d}{dx} \tanh x = \text{sech}^2 x = \frac{1}{\cosh^2 x}$$

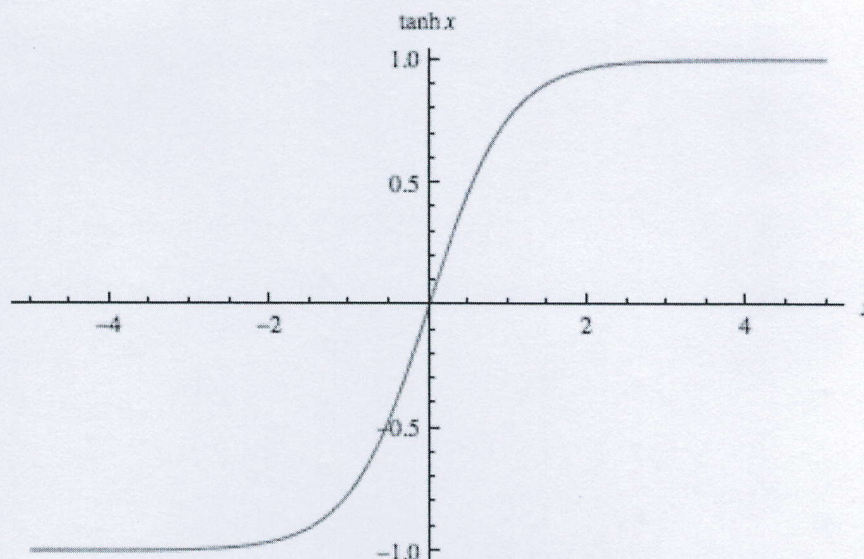
7.4 (2 คะแนน) โดยอาศัยกราฟ $x/\sinh(2x)$ ที่ให้มา จงหาค่าขอบเขตของ group velocity v_g ที่ได้ในข้อ 7.3 ใน

เทอมของ phase velocity v



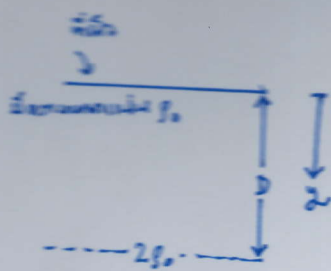
7.5 (10 คะแนน) โดยอาศัยกราฟ $\tanh x$ ที่ให้มา จงหาขนาดของ phase velocity v และ group velocity v_g สำหรับ

gravity wave ที่มีความถี่ 1 Hz ณ ความลึก 0.1 m (กำหนด $g = 9.8 \text{ ms}^{-2}$)



<http://mathworld.wolfram.com/HyperbolicTangent.html>

1. โจทย์ที่ 1.1: หาสมการเชิงอนุพันธ์การเคลื่อนที่ของมวล m ตามแนวตั้ง แบบอิสระ



1.1 จากความยาวสปริง l

$$F = \alpha y + \beta$$

ที่ผิวของเหลว $d=0$; $\therefore \beta = \beta_0$

ที่ตำแหน่ง $y=D$; $2\beta_0 = \alpha D + \beta_0$

$$\therefore \alpha = \beta_0/D$$

$\therefore$ สมการเคลื่อนที่ตามแนวตั้งของมวล m ตามแนวตั้ง และ ระดับความลึก y เขียนได้เป็น

$$F = \frac{\beta_0}{D} y + \beta_0 \quad \text{--- (1)}$$

1.2



แรงที่กระทำต่อลูกทรงกลมประกอบด้วย น้ำหนัก mg และ แรงสปริง $F = \beta_0 V g$

$$\therefore \Sigma F = m \ddot{y} \quad \text{--- (สมการการเคลื่อนที่)}$$

$$mg - \beta_0 V g = (2\beta_0 V) \ddot{y}$$

$$2\beta_0 V g - (\frac{\beta_0}{D} y + \beta_0) V g = 2\beta_0 V \ddot{y}$$

$$\therefore \ddot{y} + \frac{g}{2D} y = \frac{g}{2} \quad \text{--- (2) } \neq$$

1.3

general solution ของ (2) เขียนได้เป็น

(สมการ (2) เป็นแบบ free harmonic ในรูป $\ddot{y} + \omega^2 y = \frac{g}{2}$)

$$y = A \sin(\omega t + \phi) + D \quad ; \quad \omega^2 = \frac{g}{2D}$$

เราสามารถหา ϕ และ A ได้จาก initial condition

$$@ t=0 \quad y = \frac{D}{2} = A \sin \phi \quad \text{--- (3)}$$

$$\dot{y} = 0 = \omega A \cos \phi \quad \text{--- (4)}$$

$$\therefore \omega, A \neq 0 \quad \therefore \cos \phi = 0 \quad \text{เมื่อ } \phi = \pm \frac{\pi}{2}$$

$$@ t=0; \quad y = \frac{D}{2} = A \sin \frac{\pi}{2} \quad (\text{แทน } \phi = \frac{\pi}{2})$$

$$\therefore A = \frac{D}{2}$$

$$\therefore y = \left(\frac{D}{2}\right) \sin\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right) + D$$

$$@ t=0; \quad y = \frac{D}{2} = A \sin\left(-\frac{\pi}{2}\right) \quad (\text{แทน } \phi = -\frac{\pi}{2})$$

$$\therefore A = -\frac{D}{2}$$

$$\therefore y = \left(-\frac{D}{2}\right) \sin\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right) + D = -\frac{D}{2} \cos \omega t + D$$

Solution ใน 4 เป็นคำตอบที่ถูกต้อง?

#

2 2.1

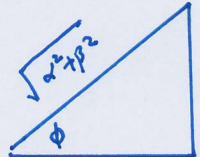
กำหนด $x = e^{-\frac{r}{2m}t} (c_1 e^{i\omega t} + c_2 e^{-i\omega t})$ — (1)

แทนในสมการเชิงอนุพันธ์

$(c_1 e^{i\omega t} + c_2 e^{-i\omega t}) = (c_1 + c_2) \cos \omega' t + i(c_1 - c_2) \sin \omega' t$ — (2)

กำหนดให้ $c_1 + c_2 = \alpha$
 $i(c_1 - c_2) = \beta$

แล้ว



$\sin \phi = \frac{\alpha}{\sqrt{\alpha^2 + \beta^2}}, \quad \cos \phi = \frac{\beta}{\sqrt{\alpha^2 + \beta^2}}$

∴ (2) เขียนใหม่ได้เป็น

$(c_1 + c_2) \cos \omega' t + i(c_1 - c_2) \sin \omega' t = \sqrt{\alpha^2 + \beta^2} (\sin \phi \cos \omega' t + \cos \phi \sin \omega' t)$
 $= A \sin (\omega' t + \phi)$

∴ (2) เขียนได้เป็น $x = A e^{-\frac{r}{2m}t} \sin (\omega' t + \phi)$ เมื่อ A, φ เป็นค่าคงที่ #

2.2

logarithmic decrement บอกถึงอัตราการลดลงของ amplitude ที่สัมพันธ์กับ ซึ่งเขียนได้เป็น
 amplitude ลดลงเหลือ 20% ของค่าเริ่มต้น

$n\delta = \ln \frac{A_0}{A_n}$
 $\therefore \frac{A_0}{A_n} = e^{n\delta}$

โจทย์กำหนด ให้การสั่น ผ่านไป 5 รอบ ที่ amplitude เริ่มต้นเป็น A₀ เมื่อผ่านไป 5 รอบ n = 5

$\therefore \frac{A_0}{A_5} = e^{5\delta}$

$\therefore \ln 5 = 5\delta$

$\delta = \frac{\ln 5}{5} = 0.32$ #

2.3

จาก $\delta = \frac{r}{2m} \tau'$; $\tau' = \frac{2\pi}{\omega'}$

โดยที่ $\omega'^2 = \omega^2 - \frac{r^2}{4m^2}$; $\omega^2 = \frac{g}{2m}$

$\therefore \delta = \frac{r}{2m} \left(\frac{2\pi}{\sqrt{\omega^2 - \frac{r^2}{4m^2}}} \right)$

ค่าของ ξ ขึ้นอยู่กับ r

$\therefore r = \frac{2m\omega}{\sqrt{\frac{4\pi^2}{\delta^2} + 1}}$

(damping coefficient) #

$\xi = \frac{\delta}{\sqrt{4\pi^2 + \delta^2}}$

4.1

สมมติมวลติดสปริงทั้งสาม

$$6m\ddot{y}_1 = -ky_1 + k(y_2 - y_1) = -2ky_1 + ky_2 \quad (1)$$

$$10m\ddot{y}_2 = -k(y_2 - y_1) + k(y_3 - y_2) = -2ky_2 + ky_1 + ky_3 \quad (2)$$

$$3m\ddot{y}_3 = -ky_3 + ky_2 \quad (3)$$

สมมติ $\sin$ wave function ซึ่งจะเป็น solution ของ (1) (2) และ (3) เขียนได้เป็น

$$y_1 = A_1 e^{i\omega t} \rightarrow \ddot{y}_1 = -\omega^2 y_1 \quad (4)$$

$$y_2 = A_2 e^{i\omega t} \rightarrow \ddot{y}_2 = -\omega^2 y_2 \quad (5)$$

$$y_3 = A_3 e^{i\omega t} \rightarrow \ddot{y}_3 = -\omega^2 y_3 \quad (6)$$

แทน (4) (5) (6) ใน (1) (2) และ (3) ได้

$$6m\omega^2 y_1 - 2ky_1 + ky_2 = 0$$

$$ky_1 + (10m\omega^2 - 2k)y_2 + ky_3 = 0$$

$$0 + ky_2 + (3m\omega^2 - k)y_3 = 0$$

(3)

จัด (6) ให้อยู่ในรูป matrix

$$\begin{bmatrix} (6m\omega^2 - 2k) & k & 0 \\ k & (10m\omega^2 - 2k) & k \\ 0 & k & (3m\omega^2 - k) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

สำหรับ non trivial solution determinant = 0

จะได้ normal mode frequencies ออกมา 3 ค่า ดังนี้

$$\omega^2 = \frac{\omega_0^2}{3}, \frac{\omega_0^2}{30} \text{ และ } \frac{\omega_0^2}{2} \leftarrow \text{คำตอบ 4.3}$$

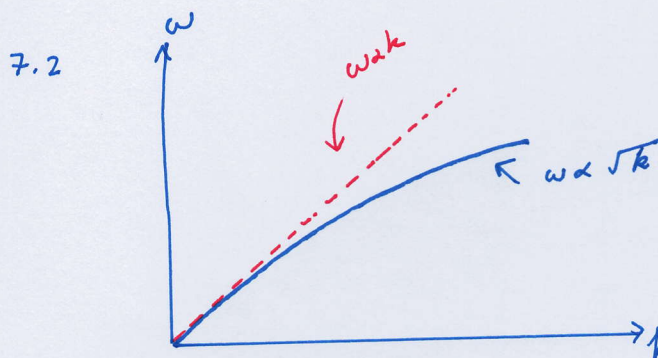
$$\text{โดยที่ } \left\{ \begin{array}{l} \omega_0^2 = \frac{k}{m} \leftarrow \text{คำตอบ 4} \\ \text{free oscillator} \end{array} \right.$$

#

$$v^2 = \frac{g}{k} \tanh kh$$
$$\therefore v = \frac{\omega}{k}$$

$$\frac{\omega^2}{k^2} = v^2 = \frac{g}{k} \tanh kh$$

$$\therefore \omega = (gk \tanh kh)^{\frac{1}{2}}$$



สรุปไว้ก่อนไว้ก่อนไว้ก่อน $k \rightarrow 0$ และ $k \rightarrow \infty$

$\lim_{k \rightarrow 0} \tanh kh \rightarrow kh$

$$\therefore \omega \approx (g h k^2)^{\frac{1}{2}} \quad \text{also } \omega \propto k$$

เมื่อ $k \rightarrow \infty$ $\tanh kh \rightarrow 1$

$$\therefore \omega = (gk)^{\frac{1}{2}} \quad \text{also} \quad \omega \propto \sqrt{k}$$

7.3 $\forall n \quad v^2 = \frac{g}{k} \tanh kh \quad \text{and} \quad \omega^2 = gk \tanh kh$

$$\therefore v_g = \frac{dw}{dk}$$

$$\therefore \frac{v_g}{v} = \frac{1}{2} + \frac{hk}{\sinh(2hk)} \quad \#$$

7.4 $\lim_{k \rightarrow \infty} \frac{hk}{\sinh(2hk)} \Rightarrow 0.5$ $\frac{v_g}{v} = 1$

जैसे hk बढ़ता है, $\frac{hk}{\sinh(2hk)} \rightarrow 0$

$$u_3 = \frac{v_y}{v} = \frac{1}{2}$$

$$\therefore \frac{1}{2} < \frac{v_2}{c} < 1$$

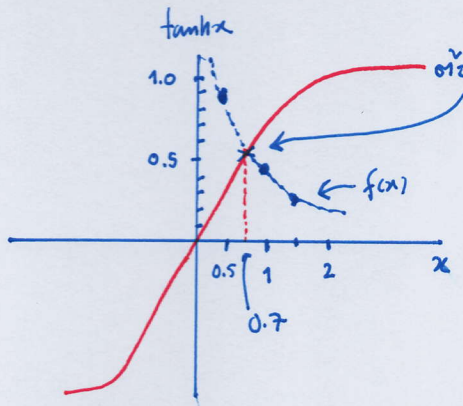
उ० $\frac{v}{2} < v_g < v$ #

7.5

กำหนด ความถี่ $f = 1 \text{ Hz}$ + ความลึก 0.1 m , $g = 9.8 \text{ m/s}^2$

$$\text{จาก } v^2 = \frac{g}{k} \tanh kh$$

$$\frac{h \omega^2}{g k} = \tanh x \quad \text{เมื่อ } x = kh$$



ต้องลองดูอีกหน่อยว่า $\frac{h \omega^2}{g k}$ กับ $\tanh x$

เมื่อได้ค่า x 0:10 ค่า k ได้ จึงจะได้ค่าความ
ลึก v + v_g ได้

$$\text{เมื่อ } x = 0 ; f(x) \rightarrow \infty ; \tanh x = 0$$

$$x = 2 ; f(x) \rightarrow 0.201 ; \tanh x = 1$$

$$x = 1.5 ; f(x) = 0.268$$

$$x = 1.0 ; f(x) = 0.402$$

$$x = 0.5 ; f(x) = 0.804$$

ลองดูค่าอีก $x \approx 0.7$

$$\therefore x = 0.7$$

$$kh = 0.7$$

$$\therefore k = \frac{0.7}{h} = \frac{0.7}{0.1} = 7 \text{ m}^{-1}$$

$$\therefore v^2 = \frac{g}{k} \tanh kh$$

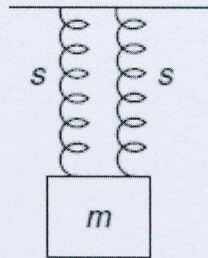
$$\therefore v = \left(\frac{9.8}{7} \tanh (7)(0.1) \right)^{\frac{1}{2}} = 0.91 \text{ m/s}$$

$$v_g = \left(\frac{1}{2} + \frac{hk}{\sinh(2hk)} \right) v$$

$$= \left(\frac{1}{2} + \frac{(0.1)(7)}{\sinh(2 \times 0.1 \times 7)} \right) 0.91$$

$$= 0.79 \text{ m/s} \quad \#$$

2. ระบบสปริงคู่ขนานมีแรงต้านการสั่นกระทำตามสมการ $F = -pv$ เมื่อ p คือค่าคงตัวและ v คือความเร็ว กำหนดให้ตอนเริ่มต้น ระบบอยู่ ณ ตำแหน่งสมดุลและมีความเร็วเป็น 0.068 m/s
ถ้า stiffness $s = 10 \text{ N/m}$ มวล $m = 10 \text{ kg}$ และ $p = 8 \text{ Ns/m}$



2.1 (2 คะแนน) จงเขียน equation of motion สำหรับ oscillating system นี้

2.2 (8 คะแนน) จงหาการกระจัดและความเร็วของมวล m ที่เวลา t ใด ๆ

6. ค่า relative permittivity ของ ionized gas เขียนได้เป็น

$$\epsilon_r = \frac{c^2}{v^2} = 1 - \left(\frac{\omega_e}{\omega} \right)^2$$

เมื่อ v คือ phase velocity c คือ อัตราเร็วของแสง และ ω_e คือ electron plasma frequency ซึ่งถือว่าเป็นค่าคงตัว

จงตอบคำถามต่อไปนี้

6.1 (5 คะแนน) จงเขียน dispersion relation และอธิบายความหมายของความสัมพันธ์ดังกล่าว

6.2 (3 คะแนน) จงหา group velocity ของ electromagnetic waves ใน ionized gas ในเทอมของ c , ω และ k

6.3 (4 คะแนน) ในกรณีที่ $\omega \gg \omega_e$ เกิดอะไรขึ้นกับปรากฏการณ์ dispersion ของ ionized gas ให้ตอบคำถามพร้อมอธิบายเหตุผลประกอบ

6.4 (5 คะแนน) จงแสดงให้เห็นว่าในกรณีที่ $\omega < \omega_e$ จะพบว่า travelling ที่เคลื่อนที่เข้าไปใน ionized gas มี amplitude ลดลง

กำหนดให้ wave function ของ travelling wave ในแนวแกน z เขียนได้เป็น $e^{i(kz - \omega t)}$

6.5 (5 คะแนน) ถ้ากำหนดให้ $\omega_e^2 = \frac{n_e e^2}{m_e \epsilon_0}$ จงแสดงให้เห็นว่าความยาวคลื่นสูงสุดที่สามารถส่งเข้าไปใน ionized gas โดยไม่เกิดการลดทอน ต้องเป็น electromagnetic waves ในย่านที่ต่ำกว่า microwave

กำหนดค่าคงตัวต่าง ๆ ดังนี้ $n_e \sim 10^{20}$, $\epsilon_0 = 8.8 \times 10^{-12} \text{ F/m}$, $m_e = 9.1 \times 10^{-31} \text{ kg}$, $e = 1.6 \times 10^{-19} \text{ C}$

ข้อสอบ midterm 60

2. 2.1 equation of motion สืบค้นมา m เดี่ยวๆ

$$\sum F = m\ddot{y}$$

$$\therefore m\ddot{y} = -pv - s'y$$

$$\text{โดยที่ } s' = 2s$$

$$\therefore m\ddot{y} + pv + 2sy = 0$$

solve in y ได้ $-0.4t$

$$y(t) = e^{-0.4t} (A \cos 1.36t + B \sin 1.36t) \quad \#$$

2.2 ได้ initial conditions $t=0, y=0$ และ $\dot{y} = 0.068 \text{ m/s}$

$$\text{นั่น } A = 0$$

$$\text{และ } B = 0.05 \text{ m}$$

$$\therefore y(t) = e^{-0.4t} (0.05) \sin 1.36t \quad \#$$

6. กำหนด relative permittivity ของ ionized gas เป็น

$$\epsilon_r = \frac{c^2}{v^2} = 1 - \left(\frac{\omega_e}{\omega} \right)^2$$

6.1 เขียน dispersion relation

$$\text{จาก } \frac{c^2}{v^2} = 1 - \left(\frac{\omega_e}{\omega} \right)^2$$

$$\because v = \frac{\omega}{k}$$

$$\therefore \frac{k^2 c^2}{\omega^2} = 1 - \left(\frac{\omega_e}{\omega} \right)^2$$

$$\therefore \omega^2 = k^2 c^2 + \omega_e^2 \quad \#$$

6.2 $v_g = \frac{d\omega}{dk}$

$$v_g = \frac{d}{dk} (\omega^2) = \frac{d}{dk} (k^2 c^2 + \omega_e^2) = \frac{k}{\omega} c^2 \quad \#$$

6.3 กรณี $\omega \gg \omega_e$

$$\text{จะได้ว่า } \omega^2 \approx k^2 c^2$$

$$\text{หรือ } \omega = kc$$

ซึ่งเป็น relation ของ non dispersive medium
 หรือกล่าวได้ว่า ถ้าความถี่ของ EM wave สูงกว่า
 plasma frequency ω_e ของ ionized gas
 จะประพฤติตัวเป็น non dispersive medium

6.4 กรณี $\omega < \omega_e$

$$\text{จาก } \omega^2 = k^2 c^2 + \omega_e^2$$

$$k = \sqrt{\frac{\omega^2 - \omega_e^2}{c^2}}$$

เมื่อ $\omega < \omega_e$ แสดงว่า k จะเป็นจำนวน Imaginary

$$\text{ดังนั้น } k = i \sqrt{\frac{\omega_e^2 - \omega^2}{c^2}} = i\alpha \quad \text{--- (1)}$$

กำหนด travelling wave ของ $y = A e^{i(kx - \omega t)}$
 $= A e^{+ikx} e^{-i\omega t} \quad \text{--- (2)}$

แทน (1) ใน (2) จะได้

$$y = A e^{+i(\alpha x)} e^{-i\omega t}$$

$$= A e^{-\alpha x} e^{-i\omega t} \quad \#$$

แสดงถึงผลของ amplitude เมื่อ
 ที่เคลื่อนที่ใน ionized gas

6.5

กำหนด

$$\omega_e^2 = \frac{n_e e^2}{m_e \epsilon_0}$$

สูตร medium 1.60

5

$$\text{จาก 6.4} \quad k^2 c^2 = \omega^2 - \omega_e^2$$

กรณีของ amplitude ที่น้อยที่สุด $\omega < \omega_e$ ดังนั้น คลื่นจะไม่มีเกิด
 2. คลื่นจะกลายเป็น 7. คลื่นจะกลายเป็น 7. $\omega = \omega_e$

$$\therefore \left(\frac{2\pi c}{\lambda} \right)^2 = \frac{n_e e^2}{m_e \epsilon_0}$$

$$\therefore \lambda = \left(\frac{(2\pi c)^2 m_e \epsilon_0}{n_e e^2} \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$= \left(\frac{(2\pi \times 3 \times 10^8)^2 (9.1 \times 10^{-31}) (8.8 \times 10^{-12})}{(10^{20}) (1.6 \times 10^{-19})^2} \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$\therefore \lambda = 3.33 \times 10^{-3} \text{ m}$$

#

(ความยาวคลื่น จะอยู่ใน mm wave หรือ microwave)

ส่งวันที่ 25 ตุลาคม พ.ศ. 2560 ก่อนเวลา 16.00 น.

4. วัตถุ m มวล 2 kg ผูกติดกับสปริงที่มีมวลน้อยมาก ทำให้สปริงยืดออก 2.5 cm ถ้าการสั่นใน steady state ของสปริงเป็นแบบ simple harmonic ด้วยแอมพลิจูด 2 mm และกำหนด Q factor ของระบบเป็น 20 โดยที่ Q factor หรือ Q value เขียนได้ในเทอมของ angular frequency ω_0 มวลวัตถุ m และ damping coefficient r ได้ดังนี้ $Q = \frac{\omega_0 m}{r}$ (จากหนังสือ The Physics of Vibrations and Waves,

6th ed. ของ H J Pain หน้า 71)

จงหาค่าต่อไปนี้

4.1 (2 คะแนน) angular frequency ω_0 ของ free undamped oscillation

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{F/x}{m}} \quad \text{โดยที่ (สปริงได้จาก } F/x = \frac{mg}{x} = \frac{2(9.8)}{(2.5 \times 10^{-2})} = 784 \text{ N/m}$$

$$\therefore \omega_0 = \sqrt{\frac{784}{2}} \approx 19.8 \text{ s}^{-1}$$

4.2 (7 คะแนน) แอมพลิจูดของ forced oscillation (ใน steady state) เมื่อ $\omega = \omega_0$

(แนะ : พยายามจัดรูป amplitude ของ forced oscillation ให้อยู่ในเทอมของ F_0 , m , r , ω และ ω_0 แล้วค่อยพิจารณาตามเงื่อนไขที่ให้มา)

จาก Amplitude ของ Forced oscillation คือ

$$A = \frac{F_0}{\omega \sqrt{m}} = \frac{F_0}{\omega [r^2 + (\omega m - \frac{r}{\omega})^2]^{\frac{1}{2}}} = \frac{F_0}{\omega [r^2 + m^2 \omega^2 (1 - \frac{\omega_0^2}{\omega^2})^2]^{\frac{1}{2}}}$$

กรณีนี้ $\omega = \omega_0$, $A = \frac{F_0}{\omega r}$,

$$\therefore Q = \frac{\omega_0 m}{r}$$

$$\therefore A = \frac{F_0 Q}{\omega_0^2 m} = \frac{(5\text{ N})(Q)}{\omega_0^2 m} = \frac{(784)(2 \times 10^{-3})(20)}{(19.8)^2 (2)} = 3.8 \text{ cm}$$

ข้อสอบแก้ไขใหม่สำหรับสอบวิชา SCPY 351

รหัสนักศึกษา.....

ส่งวันที่ 25 ตุลาคม พ.ศ. 2560 ก่อนเวลา 16.00 น.

สำหรับตอบข้อ 4.2

4.3 (4 คะแนน) ขนาดของ average input power เพื่อที่จะรักษาให้ระบบ forced oscillation นี้ เริ่มต้นด้วย angular frequency ω ที่มีขนาด 1.01 เท่าของ ω_0

$$\begin{aligned} \text{average power input} &= \frac{1}{2} \frac{r F_0^2}{z m^2} \\ \text{เนื่องจาก } \frac{r}{z m^2} &= \frac{r}{r^2 + (\omega m - \frac{r}{\omega})^2} \\ &= \frac{\omega^2 r / m^2}{(\frac{\omega^2 r^2}{m^2} + (\omega^2 - \omega_0^2)^2)} \\ \therefore \text{average power input} &= \frac{1}{2} \frac{F_0^2}{m} \frac{\omega^2 r / m}{(\frac{\omega^2 r^2}{m^2} + (\omega^2 - \omega_0^2)^2)} \end{aligned}$$

$\because Q = \frac{\omega_0 m}{r}$
 ใช้ average power input ใน max Q
 $\frac{1}{2} \frac{F_0^2}{m} \frac{\omega^2 \omega_0 / Q}{(\frac{\omega^2 \omega_0^2}{Q^2} + (\omega^2 - \omega_0^2)^2)}$
 แทนค่า $Q = 20, \omega = 1.01 \omega_0$
 $\omega_0 = 19.8 \text{ rad/s}, m = 2 \text{ kg}$
 $F_0 = 1.49 \text{ N}$
 $\therefore \text{average power input} = 0.48 \text{ W} \#$

4.4 (2 คะแนน) average power loss ใน steady state เนื่องจาก friction ที่ angular frequency $\omega = 1.01 \omega_0$

In steady state, average loss power = input power
 $\therefore \text{average loss power} = 0.48 \text{ W} \#$

2. (3 คะแนน) กำหนดให้ความถี่ของ damped harmonic oscillator เป็น 100 Hz และ อัตราส่วนระหว่าง amplitude ของการสั่นที่เกิดขึ้นติดกันมีค่าเป็น $1/2$ จงหา undamped frequency ของ oscillator นี้

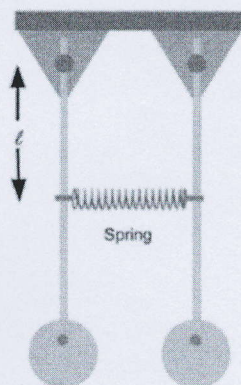
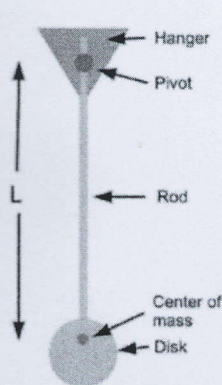
3. มวล m เคลื่อนที่ตามแนวแกน x โดยมีแรงกระทำประกอบด้วย restoring force ที่เขียนได้เป็น $(17/2)\beta^2 mx$ retarding force ที่เขียนได้เป็น $3\beta m\dot{x}$ และ driving force ที่เขียนได้เป็น $mA\cos\omega t$ เมื่อ x คือระยะทางที่วัดจากตำแหน่งสมดุล β และ A เป็นค่าคงตัว จงตอบคำถามต่อไปนี้

3.1 (5 คะแนน) ค่า angular frequency ω สำหรับ steady-state oscillation ที่ทำให้เกิด maximum displacement $x_{\max}$ เป็นเท่าใด

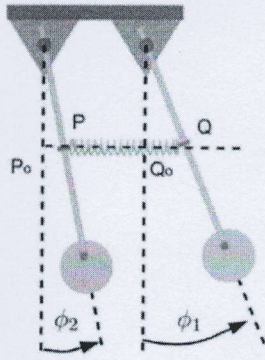
3.2 (2 คะแนน) จงหาค่า maximum displacement $x_{\max}$

4. พิจารณาการเคลื่อนที่ของ coupled pendula ที่เหมือนกันทุกอย่าง

https://repo.iitbhu.ac.in/db/2016/ir-2016-382/Coupled_Pendula_reduced.pdf



รูปที่ 1 (ซ้ายมือ) แสดง pendulum และ ส่วนประกอบต่างๆ (ขวามือ) แสดง coupled pendula ขณะอยู่ที่ตำแหน่งสมดุล โดยกำหนดให้ L คือความยาวของ rod จากจุดหมุน (pivot) ถึงตำแหน่งจุดศูนย์กลางของก้อนมวล m ในขณะที่ l เป็นระยะทางจากจุดหมุนถึงตำแหน่งที่ติดสปริงที่มีค่า stiffness s



รูปที่ 2 แสดง coupled pendula เมื่อเกิดการกระจัดเชิงมุม ϕ_1 และ ϕ_2 โดยที่ $\phi_1 > \phi_2$

จงตอบคำถามต่อไปนี้

4.1 (2 คะแนน) มีแรงอะไรกระทำต่อ pendulum แต่ละอันบ้าง

4.2 (6 คะแนน) จงเขียน equations of motions สำหรับ pendulum แต่ละอัน โดยอาศัย $\sum \tau = I\alpha$ ในเทอมของ ϕ_1 และ ϕ_2

4.3 (7 คะแนน) โดยอาศัย eigen value equation จงหา normal mode frequencies ของ coupled pendula นี้

6. เชือกยาวเส้นหนึ่งมีมวลต่อความยาวเท่ากับ 0.2 kg m^{-1} ถูกขึงตึงด้วยแรงดึงขนาด 500 N จงตอบคำถามต่อไปนี้

6.1 (2 คะแนน) จงหาอัตราเร็วของ transverse wave บนเส้นเชือก

6.2 (4 คะแนน) จงหากำลังเฉลี่ย (mean power) ที่ต้องใช้ในการทำให้เกิด travelling wave ที่มี amplitude 10 mm และความยาวคลื่น 0.5 m บนเชือกเส้นนี้ได้

6.3 (4 คะแนน) ถ้าผูกเชือกเส้นนี้กับเชือกอีกเส้นหนึ่งที่มวลต่อความยาวเป็น 0.8 kg m^{-1} จะมี power ที่เปอร์เซ็นต์ที่สามารถส่งผ่านไปยังเชือกเส้นที่สองได้ พร้อมทั้งเปรียบเทียบเฟสระหว่างคลื่นสะท้อนและคลื่นส่งผ่านกับคลื่นตกกระทบที่เกิดขึ้น

2.

โดยอาศัยสมการ

$$\frac{A_0}{A_1} = e^{\frac{r\tau'}{2m}}$$

เมื่อ τ' คือ time constant
damping oscillation

โดยที่กำหนด

$$\frac{A_0}{A_1} = \frac{1}{2} = 0.5$$

$$\therefore \ln(0.5) = \frac{r\tau'}{2m}$$

$$\frac{r^2}{4m^2} = \left(\frac{\ln 0.5}{\tau'} \right)^2$$

$$\text{จาก } \omega'^2 = \left(\omega_0^2 - \frac{r^2}{4m^2} \right)$$

$$\therefore \omega_0^2 = \omega'^2 + \frac{r^2}{4m^2}$$

$$= \omega'^2 + \left(\frac{\ln 0.5}{\tau'} \right)^2$$

$$= \omega'^2 + \left[\frac{(\ln 0.5)(\omega')}{2\pi} \right]^2$$

$$\text{ให้ค่า } f' = 100 \text{ Hz}$$

$$\therefore f_0 = 100.6 \text{ Hz} \quad \#$$

3 3.1

มวล m เคลื่อนที่บนสปริงและได้รับแรงกระทำภายนอกด้วย

$$\text{restoring force} = \frac{17}{2} \beta^2 m x$$

$$\text{retarding force} = 3\beta m \dot{x}$$

$$\text{driving force} = m A \cos \omega t$$

angular frequency ของ steady state ที่ค่า $x_{\max}$ เป็นค่า

$$x_{\max} = \frac{F_0}{\omega_r^2 m}$$

$$\leftarrow \omega_r^2 = \omega^2 - \frac{r^2}{2m^2} = \frac{5}{m} - \frac{r^2}{2m^2}$$

$$= \frac{17}{2} \beta^2 m \left(\frac{1}{m} \right) - 9 \beta^2 m^2 \left(\frac{1}{2m^2} \right)$$

$$\omega_r = 2\beta \quad \#$$

3.2

รูปทั่วไปของ forced oscillation เขียนได้เป็น

$$m\ddot{x} + r\dot{x} + sx = F_0 \cos \omega t$$

เปรียบเทียบกับกรณี ที่ กำลังบิดาม

$$m\ddot{x} + \underbrace{3\beta m}_{r}\dot{x} + \underbrace{\frac{17}{2}\beta^2 m}_{s}x = \underbrace{mA}_{F_0} \cos \omega t$$

จะได้จากสมการ $\omega_r^2 = \omega^2 - \frac{r^2}{2m^2}$

จะได้ $x_{max} = \frac{F_0}{\omega_r 2m}$

โดยอาศัยสมการนี้แล้ว $\omega_r 2m = \omega' r$ (พิจารณาจากสมการ)

โดยที่ $\omega'^2 = \omega^2 - \frac{r^2}{4m^2}$

$\therefore x_{max} = \frac{mA}{\omega' (3\beta m)}$

$$\begin{aligned} \text{จาก } \omega'^2 &= \omega^2 - \frac{r^2}{4m^2} = \frac{s}{m} - \frac{r^2}{4m^2} \\ &= \frac{17}{2}\beta^2 \frac{m}{m} - \frac{(3\beta m)^2}{4m^2} \end{aligned}$$

$$\therefore \omega'^2 = \frac{17}{2}\beta^2 - \frac{9}{4}\beta^2 = \frac{25}{4}\beta^2$$

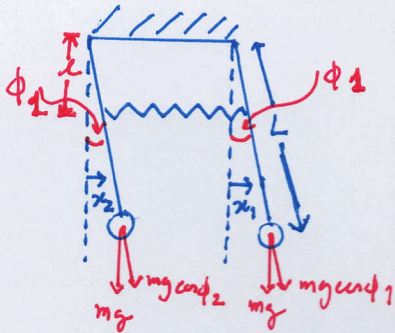
$$\omega' = \frac{5}{2}\beta$$

$$\therefore x_{max} = \frac{mA}{(\frac{5}{2}\beta)(3\beta m)} = \frac{2}{15} \frac{A}{\beta^2} \quad \#$$

4. 4.1

แรงที่กระทำต่อ pendulum ประกอบขึ้น gravity และ แรงสปริง

4.2 กำหนดให้ $\phi_1 > \phi_2$



โดยหาด้วยสมการ $\Sigma \tau = I \alpha$

เราพิจารณา torque เนื่องจาก แรง กับ มวล m ใน 4.1 ได้ดังนี้

1. ทอร์กเนื่องจาก gravity

$$\tau = -r F \sin \theta$$

$$= -L m g \sin \phi_1$$

สำหรับ $\phi_1 \rightarrow 0 \therefore \sin \phi_1 \approx \phi_1$

$$\therefore \tau_1 = -m g L \phi_1$$

2. ทอร์กเนื่องจาก สปริง

จาก $\phi_1 > \phi_2 \therefore x_1 > x_2$ แสดงว่า สปริง ถูก stretched
ดังนั้น แรงดึงจากสปริง ของมวลอันขวา จะไปกระทำกับ (มวลด้าน -x)
หรือใช้ กฎ Hooke's law ได้เป็น $F = -s(x_1 - x_2)$

แต่เนื่องจาก $\phi_1 = \frac{x_1}{L}$ และ $\phi_2 = \frac{x_2}{L}$

$$\therefore F = -s L (\phi_1 - \phi_2)$$

$$\tau_2 = \{-s L (\phi_1 - \phi_2)\} L \phi_1$$

$$\therefore \phi_1 \rightarrow 0 ; \tau_2 = -s L^2 (\phi_1 - \phi_2)$$

$\therefore$ equation of motion สำหรับ pendulum ขวามือคือ

$$-m g L \phi_1 - s L^2 (\phi_1 - \phi_2) = I \alpha = I \ddot{\phi}_1$$

หรือ

$$\ddot{\phi}_1 = \frac{-m g L}{I} \phi_1 - \frac{s L^2}{I} (\phi_1 - \phi_2)$$

ถ้า ทำเช่นเดียวกัน สำหรับ pendulum ด้านซ้ายคือ

$$\ddot{\phi}_2 = \frac{-m g L}{I} \phi_2 + \frac{s L^2}{I} (\phi_1 - \phi_2)$$

$$\text{โดยที่ } I = m L^2$$

หา eigenvalue function กับ: normal mode frequency
ได้เป็น

$$\omega^2 = \frac{g}{L}$$

$$\text{และ } \omega^2 = \left(\frac{g}{L} + \frac{2 s L^2}{m L^2} \right) \quad \#$$

6

$$6.1 \quad v = \sqrt{\frac{T}{\mu}} = \sqrt{\frac{500}{0.2}} = 50 \text{ m/s}$$

6.2 an mean power sinulation travelling wave มี
amplitude = 10 mm และ $\lambda = 0.5 \text{ m}$

$$\text{งาน } K_x = \int_0^{\lambda} \frac{1}{2} \rho \left(\frac{\partial x}{\partial t} \right)^2 dx$$

$$= \frac{1}{4} \rho \omega^2 A^2 \lambda$$

$$\text{และ } U_x = \int_0^{\lambda} \frac{1}{2} T \left(\frac{\partial x}{\partial x} \right)^2 dx$$

$$= \frac{1}{4} c^2 \rho k^2 A^2 \lambda \quad (\text{ทอกล้วน } \frac{T}{\rho} = c^2 = \frac{\omega^2}{k^2})$$

$$= \frac{1}{4} \rho \omega^2 A^2 \lambda$$

$$\therefore E_x = K_x + U_x = \frac{1}{2} \rho \omega^2 A^2 \lambda$$

$$P_{av} = \frac{E_x}{T} = \frac{1}{2} \rho \omega^2 A^2 \frac{\lambda}{T} = \frac{1}{2} \rho \omega^2 A^2 c$$

$$\text{จัดรูปด้วยสมการ } c^2 k^2 = \omega^2$$

$$\therefore P_{av} = \frac{1}{2} \rho c^3 k^2 A^2$$

$$\text{แทนค่า } \rho = 0.2 \frac{\text{kg}}{\text{m}}, c = 50 \text{ m/s}, \lambda = 0.5 \text{ m} \text{ และ } A = 10 \text{ mm}$$

$$\therefore P_{av} = 197.4 \text{ W} \quad \#$$

6.3 ทอกล้วน transmission coefficient

$$T = \frac{4z_1 z_2}{(z_1 + z_2)^2}$$

$$\text{เมื่อแทน } z = \rho c$$

$$\therefore z_1 = (0.2)(50) = 10 \frac{\text{kg}}{\text{s}}$$

$$\therefore \text{อัตราเร็วของคลื่น ในสื่อแรก อัตราเร็ว}$$

$$c_2 = \sqrt{\frac{T}{\mu_2}} = \sqrt{\frac{500}{0.8}} = 25 \text{ m/s}$$

อัตราเร็วในสื่อแรกเท่ากับ
อัตราเร็วในสื่อ

$$\therefore z_2 = (0.8)(25) = 20 \frac{\text{kg}}{\text{s}}$$

$$\therefore T = \frac{4(10)(20)}{(10+20)^2} = \frac{8}{9} = 88.9\%$$

อัตราเร็วของ คลื่นในสื่อแรก มีค่าเท่ากับอัตราเร็วในสื่อ

#